PACKET EXCHANGE REMOTE MOBILE RADIO COMMUNICATION SYSTEM **USING MORE EFFICIENT HARD HANDOVER**

Patent Number:

JP2001211471

Publication date:

2001-08-03

Inventor(s):

COSTA MAURO; JARVIS ANDRE WILLIAM; ROBERTS MICHAEL; SIVAGNANASUNDARAM

SUTHA

Applicant(s):

LUCENT TECHNOL INC

Requested Patent:

JP2001211471

Application

Number:

JP20000373660 20001208

Priority Number(s):

IPC Classification: H04Q7/22; H04Q7/28

EC Classification:

Equivalents:

AU7189900, BR0005706, CA2325295, CN1305327

Abstract

PROBLEM TO BE SOLVED: To improve communication quality by providing a hard succession configuration in which the interruption of connection to a mobile object is small/short regarding a general mobile telephone system (UMTS) operating on the basis of a packet exchange theory, an overall system (GSM) for mobile communication or the other remote mobile radio communication system.

SOLUTION: In this packet exchange remote mobile radio communication system such as the UMTS or the GSM, a target RNC 24 requests a direct link 36 to an operating controller 22 for in hard handover about a mobile object 18, the controller 22 transmits an uplink frame from the mobile object 18 to both a TRNC 24 and a core network 10, the network 10 transmits a downlink frame to the TRNC 24. The TRNC decides the time when the handover is completed and reconstructs a frame when necessary.

Data supplied from the esp@cenet database - 12

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-211471 (P2001 - 211471A)

(43)公開日 平成13年8月3日(2001.8.3)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコート*(参考)

H04Q 7/22 7/28 H04Q 7/04

K

7/26 H04B

107

審査請求 未請求 請求項の数15 OL (全 5 頁)

(21)出願番号

特顧2000-373660(P2000-373660)

(22)出願日

平成12年12月8日(2000.12.8)

(31)優先権主張番号 99309979.5

(32)優先日

平成11年12月10日(1999.12.10)

(33)優先権主張国

欧州特許庁(EP)

(71)出願人 596092698

ルーセント テクノロジーズ インコーボ

レーテッド

アメリカ合衆国、07974-0636 ニュージ

ャーシィ, マレイ ヒル, マウンテン ア

ヴェニュー 600

(72)発明者 マウロ コスタ

イタリア国, パヴィア, カステッジオ

27045, ヴィア ダパスティ 55

(74)代理人 100064447

弁理士 岡部 正夫 (外11名)

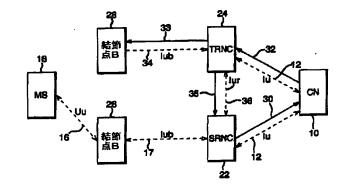
最終頁に続く

より効率的なハードハンドオーバーを使用したパケット交換移動無線遠隔通信システム (54) 【発明の名称】

(57) 【要約】

【課題】 本発明は、パケット交換の原理に基づいて動 作する全般的な移動電話システム(UMTS)又は移動 体通信用の包括的なシステム(GSM)その他の移動無 線遠隔通信システムに関する。

【解決手段】 UMTS又はGSM等のパケット交換移 動無線遠隔通信システムにおいて、移動体18に関して のハードの引継ぎでは、目標のRNC24は、取り扱っ ているコントローラ22への直接リンク36を要求し、 取り扱っているコントローラ22は、TRNC24とコ アネットワーク10との両方に移動体18からのアップ リンクフレームを送信し、コアネットワーク10は、T RNC24にダウンリンクフレームを送信する。TRN Cは、引継ぎを完了する時刻を決定し、必要な場合には フレームを再構成する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 パケット交換移動無線遠隔通信システム において、取り扱っているコントローラ (22) から目 標のコントローラ (24) に移動システム (18) の制 御を引き継ぐ方法であって、該取り扱っているコントロ ーラ (22) は、コアネットワーク (10) に引継ぎ要 求メッセージ(30)を送信し、該コアネットワーク は、該目標のコントローラに要求された引継ぎメッセー ジ(32)を送信し、

1

該目標のコントローラ (24) が、該取り扱っているコ ントローラ (22) に直接リンク (36) を要求するス テップと、

該取り扱っているコントローラ (22)が、該直接リン ク(36)を介して該目標のコントローラ(24)に該 移動システム (18) からのアップリンクフレームを送 信し、同時に、該コアネットワーク(10)に該フレー ムを送信するステップと、

該コアネットワーク (10) が、該目標のコントローラ (24)と該取り扱っているコントローラ (22)とに 同時に該移動システム (18) のためのダウンリンクフ レームを送信するステップと、

該目標のコントローラ (24) が、該引継ぎを完了する 時刻を決定するステップと、

該目標のコントローラ (24) が、該コアネットワーク (10)を介して該取り扱っているコントローラ(2 2) に引継ぎ命令信号(38)を送信するステップとを 含む方法。

【請求項2】 請求項1に記載の方法において、該直接 リンクは、Iuェリンク36である方法。

【請求項3】 請求項1又は2に記載の方法において、 該引継ぎ命令信号(38)を送信するステップに先立っ て、該目標のコントローラ (24) が、該移動システム (18)から受信したフレームと該移動システム(1 8) に送信されたフレームとを再構成する方法。

【請求項4】 請求項1乃至3の何れか1項に記載の方 法において、該取り扱っているコントローラ (22) は、該目標のコントローラ (24) に該移動システム (18)の識別表示を送信する方法。

【請求項5】 請求項1乃至3の何れか1項に記載の方 法において、該取り扱っているコントローラ (22) は、該取り扱っているコントローラ (22) が該移動シ ステム (18) に割り当てた表示を該目標のコントロー ラ(24)に送信する方法。

【請求項6】 先行する請求項の何れか1項に記載の方 法において、該取り扱っているコントローラと該目標の コントローラとは、無線ネットワークコントローラ (2) 2, 24) である方法。

【請求項7】 パケット交換移動無線遠隔通信ネットワ ークシステム用のコントローラ(22,24)であっ て、移動システム(18)と関連する要求された引継ぎ 50 【発明の詳細な説明】

メッセージ (32) を該システムのコアネットワーク (10) から受信した後に、該コントローラ (24) は、該移動システム(18)を現時点で取り扱っている 該コントローラ (22) に直接リンクの要求を送信する ことを特徴とするコントローラ。

【請求項8】 請求項7に記載のコントローラにおい て、該直接リンクは、 Iurリンク (36) であるコン トローラ。

【請求項9】 請求項7又は8に記載のコントローラに 10 おいて、さらに、該移動システム(18)を現時点で取 り扱っているコントローラ (22) からアップリンクフ レームを受信し、該システムのコアネットワーク(1 0) からダウンリンクフレームを受信し、該移動システ ム(18)に関しての引継ぎを完了する時刻を決定し、 引継ぎ命令信号(38)を送信するように構成されるコ ントローラ。

【請求項10】 請求項9に記載のコントローラにおい て、さらに、該引継ぎ命令信号(38)を送信するのに 先立って、該移動システム(18)から受信されたフレ 20 ームと該移動システム(18)に送信されたフレームと を再構成するように構成されるコントローラ。

【請求項11】 パケット交換移動無線遠隔通信システ ム用のコントローラであって、目標のコントローラ(2 2) から要求を受信した後に、コントローラ (24) は、該目標のコントローラ(22)に直接リンク(3 6)を設定し、引き継がれる移動システム(18)から のアップリンクフレームを該目標のコントローラ(2 2)と該システムのコアネットワーク(10)とに同時 に送信するように構成されることを特徴とするコントロ 30 ーラ。

【請求項12】 請求項11に記載のコントローラ(2 4) において、さらに、該目標のコントローラ (22) に該移動システム (18) の識別表示を送信するように 構成されるコントローラ。

【請求項13】 請求項11に記載のコントローラ(2 4) において、さらに、該コントローラ (24) が該移 動システム (18) に割り当てた表示を該目標のコント ローラ(22)に送信するように構成されるコントロー ラ。

【請求項14】 請求項7乃至13の何れか1項に記載 のコントローラにおいて、該遠隔通信システムは、全般 的な移動電話システムであり、該コントローラ(22, 24) は、無線ネットワークコントローラであるコント ローラ。

【請求項15】 請求項7乃至13の何れか1項に記載 のコントローラにおいて、該遠隔通信システムは、移動 体通信用の包括的なシステムであり、該コントローラ (22, 24)は、基地局コントローラであるコントロ ーラ。

4

[0001]

【発明の属する技術の分野】本発明は、パケット交換の原理に基づいて動作する全般的な移動電話システム(UMTS)又は移動体通信用の包括的なシステム(GSM)その他の移動無線遠隔通信システムに関し、具体的には、上記のシステム内のハードハンドオーバーのために構築される構成に関する。

[0002]

【従来の技術及び発明が解決しようとする課題】移動体 通信装置の使用者が、地上で移動する場合には、ある1 つのチャネルから他のチャネルへの、換言すれば、ある 1つのネットワークコントローラから他のネットワーク コントローラへの移動体のハンドオーバー("引継ぎ" という。以下同じ。)が、頻繁に要求されるようにな る。移動体通信装置が、ある1つのチャネル側から離れ で他のチャネル側にリンクする場合に、チャネルからの 分離及びチャネルへの再接続は、無線インターフェイス 上のアップリンクとダウンリンクとの両方で、パス内で の中断とデータフレームの損失とをもたらす。従って、 無線通信の品質が低下する。

[0003]

【課題を解決するための手段】本発明の1つの目的は、 移動体への接続の中断が小さい/短いハードの引継ぎの 構成を提供し、それによって、通信の品質を改善するこ とにある。

【0004】本発明によれば、パケット交換移動無線遠 隔通信ネットワークにおいて、取り扱っているコントロ ーラから目標のコントローラへと移動システムの制御を 引き継ぐ方法であって、その方法においては、取り扱っ ているコントローラは、コアネットワークに引継ぎの要 求メッセージを送信し、コアネットワークは、目標のコ ントローラに要求された引継ぎ信号を送信し、:目標の コントローラは、取り扱っているコントローラへの直接 リンクを要求し、: 取り扱っているコントローラは、当 該直接リンクを介して移動システムから目標のコントロ ーラにアップリンクフレームを送信すると同時に、コア ネットワークにこれらのフレームを送信し、;コアネッ トワークは、目標のコントローラと取り扱っているコン トローラとに移動システムのためのダウンリンクフレー ムを送信し、;目標のコントローラは、引継ぎを完了さ せる時刻を決定して、コアネットワークを介して取り扱 っているコントローラに引継ぎ命令信号を送信すること を特徴とする。

【0005】また、本発明の他の態様によれば、パケット交換移動無線遠隔通信ネットワーク用のコントローラであって、移動システムに関する要求された引継ぎメッセージをシステムのコアネットワークから受信した後に、コントローラは、移動システムを現在取り扱っているコントローラに直接リンクのための要求を送信することを特徴とする。

[0006]

(3)

【発明の実施の形態】本発明は、以下で、添付の図面を 参照して実施例により説明されるであろう。図1におい て、コアネットワーク(CN)10は、UMTS地上無 線接続ネットワーク(UTRAN)14へのインターフ ェイス12、すなわち、Iuインターフェイスを備え、 UTRAN14は、複数の移動システム(MS)18, 20へのインターフェイス16、すなわち、Uuインタ ーフェイスを備える。

【0007】UTRAN14内には、複数の無線ネットワークコントローラ(RNC)22,24が存在し、各RNCは、複数の結節点B26,28を制御する。RNCは、2つのみ図示されており、Bは、各RNCについて2つのみが示されている。各結節点Bは、Iubリンク17でRNCに接続されている。RNC22は、結節点B26を介してMS18,18 を制御し、RNC24は、結節点B28を介してMS20を制御する。

【0008】図面においては、ネットワークは、UMT Sネットワークであり、GSMネットワークでRNCと 等価な基礎単位は、基地局コントローラ(BSC)と称されており、結節点Bは、基地送受信局(BTS)と称されており、Uuインターフェイスは、無線インターフェイスと称されている。

【0009】RNC22、24は、データを含むフレームを生成し、結節点B26、28にそのフレームを送信し、移動システムが地上を移動する場合に、移動システムを制御する。結節点Bは、RNCからフレームを受信し、データを変調して無線インターフェイスUul6に送信し、さらに、インターフェイスUul6から移動体30に送信する。

【0010】UMTSは、制御面とユーザー面とを備えるように構成され、制御面は、結節点BとRNCとの間の信号化方式を制御し、リソースについての要求の割り当てを制御し、そして、引継ぎの要求を制御するように構成される。ユーザー面は、現時点でのデータを取り扱うのに使用される。

【0011】ここで、移動システム18のうちの1つが、矢印Mにより示されるように図1の上方向に移動し、それによって、MS18を制御する結節点が、RN C24により制御されている結節点B26からRNC24により制御されている結節点B28に遷移する必要があると仮定する。最初の段階が、図2に示されており、図2では、RNCと結節点Bとの間のIubリンク17とIuインターフェイス12とびuインターフェイス16とを双方向の破線の矢印で示している。取り扱っているRNC22は、Iuインターフェイス12を介してCN10に引継ぎ要求信号30を送信する。図3に示されているように、CN10は、Iuインターフェイス12を介して要求された引継ぎ信号32を目標のRNC24を介して要求された引継ぎ信号32を目標のRNC24に送信し、TRNC24は、それに対して、Iubリン

ク34を結節点B28に設定する命令信号33を送信する。TRNC24は、TRNC24とSRNC22との間にIurリンク36を設定する命令信号35も送信する。

5

【0012】MS18についての引継ぎを円滑に行うため、SRNC22は、現在のMSを識別可能な表示、又はMS18が制御されている間にSRNC22がMS18に割り当てた表示を使用して、TRNC24を介して適切なMSを接続する必要がある。SRNC22は、Iurリンク36を介してTRNC24に表示を供給する。

【0013】表示が供給された後に、TRNC24は、 結節点B26とSRNC22とを介して取り扱っている チャネル側でMS18からアップリンクフレームを受信 し、一方、SRNC22は、CN10にアップリンクフ レームを同時に送信する。CN10は、Juインターフ ェイス12にダウンリンクフレームを供給する。

【0014】ここで、チャネルからの分離及びチャネルす図である。への再接続が、無線インターフェイスで発生した場合【図3】本系に、TRNC24は、MS18からのフレームを再構成20 す図である。する方法を決定することが可能であり、図4に示されて【図4】本系いるようにCN10を介してSRNC22に引継ぎ命令す図である。信号38を送信する。MS18は、図5に示されている【図5】本系ように、以前のチャネルから離れて、結節点B28へのす図である。

Uuリンク16を介して他のチャネルに接続する。以前のチャネルで受信されたフレームと他のチャネルで受信されたフレームと他のチャネルで受信されたフレームとは、共に、TRNC24で受信され、従って、ユーザー面パス内の中断は、実質的に低減され、ほぼつなぎ目のないものと考えることが可能である。

【0015】従来の構成では、CNは、引継ぎを制御することが可能であったが、遅延を伴う信号化方式に基づいて動作せざるを得なかった。それゆえに、CNは、フレームが反復されたか否かを判定することが不可能であった。従って、本発明を応用することにより、フレームが反復されるという危険率は、よりいっそう低減され、引継ぎは、より効率的なものとなる。

【図面の簡単な説明】

【図1】パケット交換移動無線遠隔通信ネットワーク (UMTS) の一部を概略的に示す図である。

【図2】本発明によるハードの引継ぎの1つの段階を示す図である。

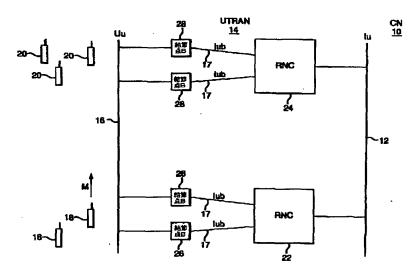
【図3】本発明によるハードの引継ぎの1つの段階を示 7 す図である

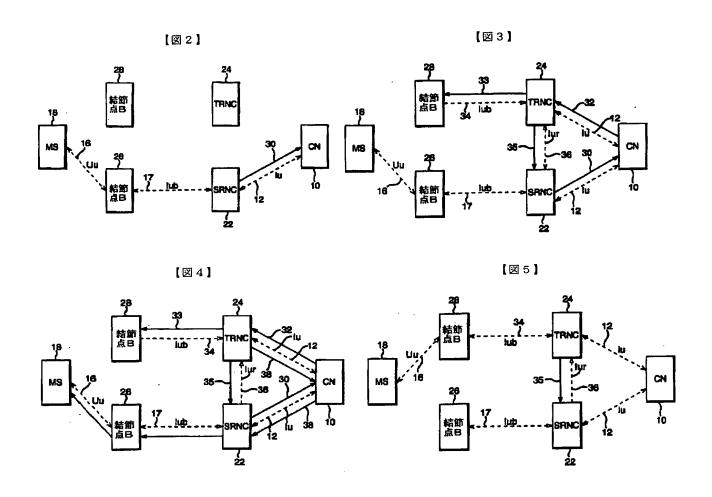
【図4】本発明によるハードの引継ぎの1つの段階を示す図である。

【図5】本発明によるハードの引継ぎの1つの段階を示す図である。

【図1】

(4)





フロントページの続き

(72) 発明者 アンドレ ウィリアム ジャーヴィス イギリス国, スウィンドン, テットバリ ー, ノースフィールド ロード, オーチャ ード ハウス (72) 発明者 ミカエル ロバーツ イギリス国, サウスエンドーオンーシー, プリトルウェル, イースト ストリート 127

(72)発明者 スザ シヴァグナナスンダラム イギリス国, トゥーティング, ラインズ ロード 93